



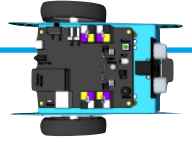
Nom prénom :

Classe :

RECHERCHE DE SOLUTION



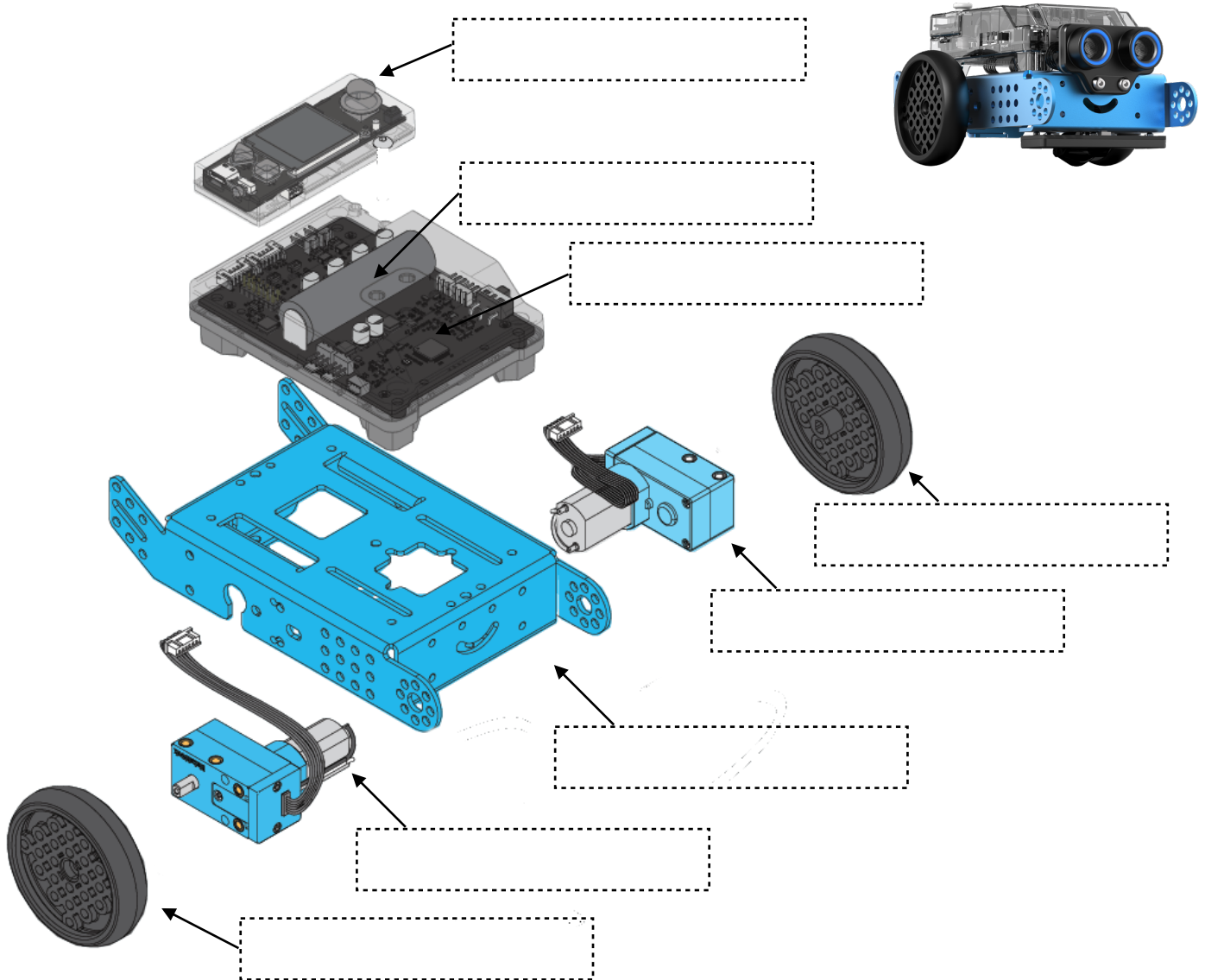
Tracer toutes les possibilités de parcours qui respectent le cahier des charges.
Utiliser une couleur différentes par solution.



Solution retenue par l' équipe

ANALYSE TECHNIQUE DU ROBOT À UTILISER : LE mBot2

 A l'aide de la vue éclatée du robot, indiquer les fonctions techniques pour chaque solution.



Mission du système

Fonctions techniques

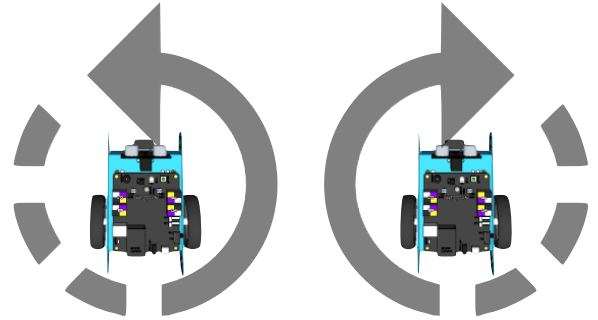
Solutions techniques

Le robot doit réaliser le parcours de façon autonome.



Comment le robot peut-il tourner avec seulement 2 moteurs ?

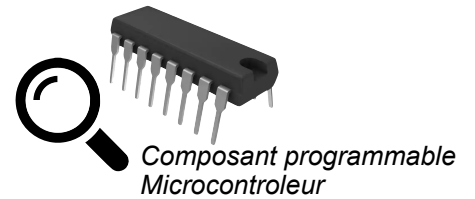
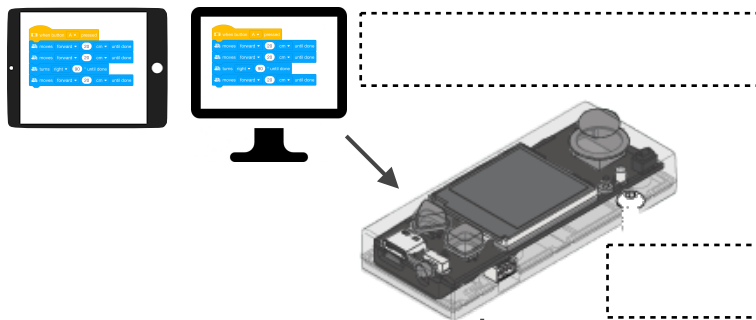
Action	Moteur Gauche	Moteur Droite
S'arrêter		
Pivoter à droite		
Pivoter à gauche		
Avancer tout droit		



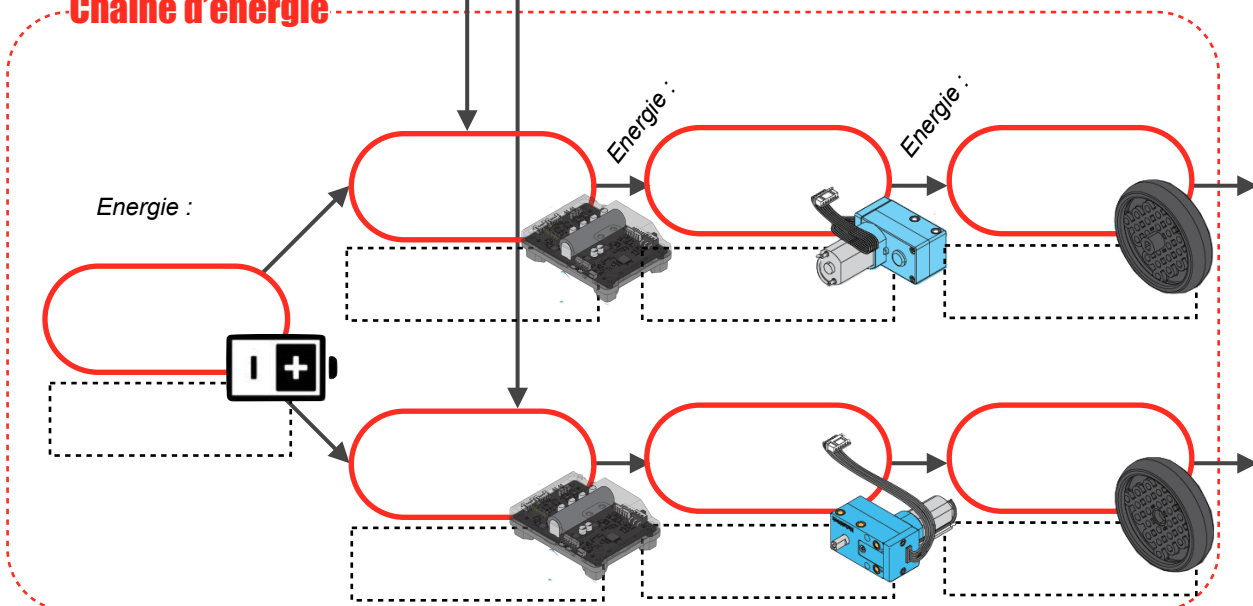
i 1 pour Moteur en fonctionnement
0 pour Moteur à l'arrêt



Compléter la chaîne d'énergie du robot



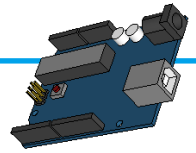
Chaîne d'énergie



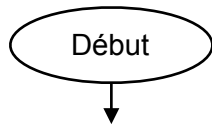
DESCRIPTION DU FONCTIONNEMENT



Présenter la description du fonctionnement sous forme d'algorithme.



Description par algorithme



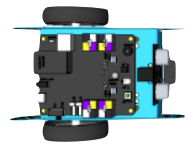
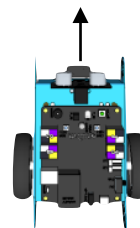
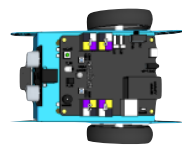
PROGRAMMATION DU ROBOT

quand  est cliqué

attendre 3 secondes

répéter indéfiniment

répéter fois



tourner  de 90 degrés

avancer de 70 pas

tourner  de 90 degrés

Gestion des boucles